

ÉCOLE NATIONALE SUPÉRIEURE DE STATISTIQUE
ET D'ÉCONOMIE APPLIQUÉE
ABIDJAN

AVRIL 2008

CONCOURS INGÉNIEURS DES TRAVAUX STATISTIQUES
VOIE B Option Mathématiques

DEUXIÈME ÉPREUVE DE MATHÉMATIQUES
DURÉE : 3 HEURES

L'épreuve est composée de deux exercices et d'un problème indépendants, à traiter dans un ordre quelconque.

EXERCICE N°1

On dit qu'une matrice carrée (de taille n) A est nilpotente s'il existe un entier $r > 0$ tel que $A^r = 0$.

1. Calculer M^p et N^p , pour tout entier $p \geq 1$, pour les matrices

$$M = \begin{pmatrix} 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad N = \begin{pmatrix} 0 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

2. Montrer que si A est nilpotente alors elle ne peut pas être inversible (*indication : on pourra utiliser r_0 , le plus petit entier $r > 0$ tel que $A^r = 0$*).
3. Montrer que si A est nilpotente alors $I - A$ est inversible et son inverse est

$$I + A + A^2 + \dots + A^r,$$

pour un entier r à préciser.

4. En utilisant les questions précédentes (sans calculer de déterminant, ni résoudre de système), montrer que la matrice

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

 **Fomesoutra.com**
ça soutra !
Docs à portée de main

est inversible et calculer son inverse T^{-1} .

5. Montrer qu'une matrice nilpotente (non nulle) n'admet que 0 comme valeur propre et qu'elle n'est donc pas diagonalisable.

EXERCICE N°2

Soit la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 4 \\ 4 & -7 & 8 \\ 6 & -7 & 7 \end{pmatrix}$. Le but de cet exercice est de triangulariser cette matrice.

1. Montrer que 3 et -1 sont les valeurs propres de A et déterminer les sous-espaces propres associés.
2. En déduire que A n'est pas diagonalisable.
3. Soient u_1, u_2 et e_1 les vecteurs dont les coordonnées dans la base canonique sont respectivement $(1, 2, 2)$, $(1, 2, 1)$ et $(1, 0, 0)$. Montrer que (u_1, u_2, e_1) forment une base de \mathbb{R}^3 .
4. Montrer que A est semblable, dans cette nouvelle base, à la matrice triangulaire



$$T = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 4 \\ 0 & -1 & -2 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

PROBLÈME

On appelle *Polynômes de Legendre* les polynômes définis par

$$P_n = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n (X^2 - 1)^n}{dX^n}, \quad n \in \mathbb{N}$$

où " $\frac{d^n}{dX^n}$ " signifie dérivée n -ième.

Rappelons la *formule de Leibniz* dont on aura besoin dans les questions 3.(a), 4.(c) de la partie 1, et 2.(b) de la partie 2 :

$$(fg)^{(n)} = \sum_{k=0}^n C_n^k f^{(k)} g^{(n-k)},$$

où la notation $f^{(n)}$ signifie dérivée n -ième de f et $C_n^k = \frac{n!}{k!(n-k)!}$.

Partie 1 :

1. Calculer P_1 et P_2 .
2. (a) Montrer que pour tout $n \geq 1$ le degré de P_n est n .
(b) Montrer que le coefficient a_n de X^n dans P_n vaut $\frac{2n(2n-1)\dots(n+1)}{2^n n!}$.
3. (a) En écrivant $(X^2 - 1)^n = (X - 1)^n (X + 1)^n$, montrer que

$$P_n = \frac{1}{2^n} \sum_{k=0}^n (C_n^k)^2 (X - 1)^{n-k} (X + 1)^k.$$

- (b) En déduire que $P_n(1) = 1$ et $P_n(-1) = (-1)^n$.
4. Dans la suite, la notation f' désigne la dérivée de f .
 - (a) Montrer que $[(X^2 - 1)^{n+1}]' - 2(n+1)X(X^2 - 1)^n = 0$ (*).
 - (b) Montrer que $(X^2 - 1)[(X^2 - 1)^n]' - 2nX(X^2 - 1)^n = 0$ (**).
 - (c) En dérivant $(n+1)$ fois la relation (*), montrer que

$$P'_{n+1} = X P'_n + (n+1) P_n.$$

Partie 2 : On appelle *Opérateur de Legendre* l'application L définie sur $\mathbb{R}_n[X]$ par

$$\forall P \in \mathbb{R}_n[X], L(P) = \frac{d}{dX}((X^2 - 1)P')$$

où $\mathbb{R}_n[X]$ est l'ensemble des polynômes de degré inférieur ou égal à n , à coefficients réels.

1. (a) Montrer que L est un endomorphisme de $\mathbb{R}_n[X]$.
 (b) Donner la matrice M de L dans la base canonique $(1, X, \dots, X^n)$ de $\mathbb{R}_n[X]$.
2. (a) Déterminer les valeurs propres de L et montrer que L est diagonalisable.
 (b) En dérivant $(n + 1)$ fois la relation (**), montrer que pour tout $n \geq 1$,

$$L(P_n) = n(n + 1)P_n$$



et en déduire les vecteurs propres de L .

- (c) Expliquer pourquoi $\mathbb{R}_n[X] = Vect(P_0) \oplus \dots \oplus Vect(P_n)$, où $Vect(P_k)$ est le sous-espace vectoriel engendré par P_k . Que peut-on dire de la famille (P_0, \dots, P_n) ?

Partie 3 : Dans $\mathbb{R}_n[X]$, on définit, pour tous P et Q , le produit scalaire

$$\langle P, Q \rangle = \int_{-1}^1 P(t)Q(t)dt$$

et la norme euclidienne $\|P\| = \sqrt{\langle P, P \rangle}$. Le but de cette partie est de montrer que les Polynômes de Legendre vérifient :

$$\langle P_i, P_j \rangle = 0 \text{ pour tous } i \neq j \text{ et } \|P_n\|^2 = \frac{2}{2n + 1} \text{ pour tout } n \geq 0$$

et donc que la base (P_0, \dots, P_n) est orthogonale.

1. (a) Montrer que pour tous i et j , $\langle L(P_i), P_j \rangle = \langle P_i, L(P_j) \rangle$ (*indication* : effectuer une intégration par parties).
 (b) En déduire que pour tous $i \neq j$, $\langle P_i, P_j \rangle = 0$.
2. (a) Soient $(\beta_0, \dots, \beta_n)$ les coordonnées de P'_{n+1} dans la base (P_0, \dots, P_n) , montrer que

$$\int_{-1}^1 P'_{n+1}(t)P_n(t)dt = \beta_n \|P_n\|^2.$$

- (b) Montrer que $\beta_n = (n + 1) \frac{a_{n+1}}{a_n}$, où a_n a été défini dans la partie 1.

3. (a) Par intégration par parties et en se servant d'un résultat de la partie 1, montrer que

$$\int_{-1}^1 (P_n(t))^2 dt = 2 - 2 \int_{-1}^1 t P'_n(t) P_n(t) dt.$$

- (b) En déduire que $\|P_n\|^2 = \frac{2}{2n+1}$.