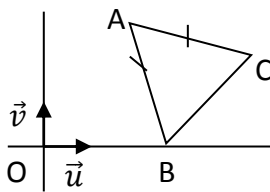
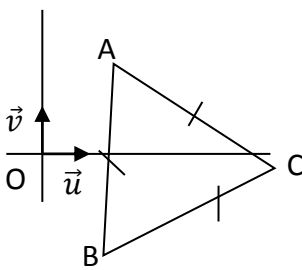
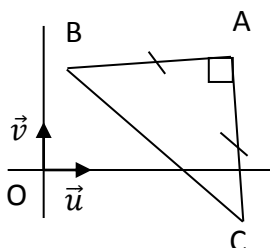
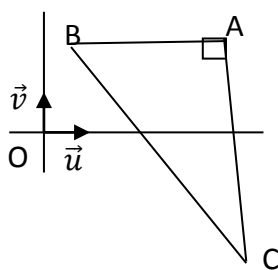
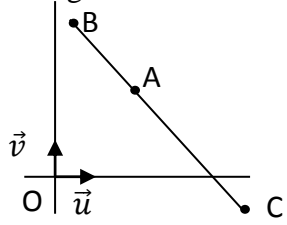
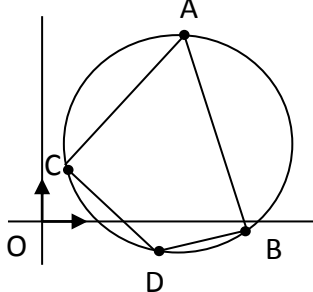
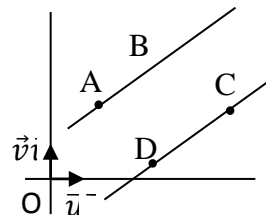
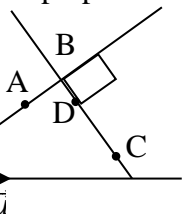


SUPPORTS DE COURS DE MATHS T^{le} D : Nombres Complexes

Le plan complexe est muni d'un repère orthonormé direct $(O ; \vec{u} ; \vec{v})$.

Configurations	Caractérisations géométriques	Caractérisations complexes
<p>Triangle ABC isocèle en A.</p> 	<p>$AB = AC$ et $\text{mes}\hat{A} = \alpha$</p> <p>$(0 < \alpha < \pi)$.</p>	<p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = e^{i\alpha}$</p> <p>ou</p> <p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = e^{-i\alpha}$</p>
<p>Triangle ABC équilatéral.</p> 	<p>$AB = AC$ et $\text{mes}\hat{A} = \frac{\pi}{3}$.</p>	<p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = e^{i\frac{\pi}{3}}$</p> <p>ou</p> <p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = e^{-i\frac{\pi}{3}}$</p>
<p>Triangle ABC rectangle et isocèle en A.</p> 	<p>$AB = AC$ et $\text{mes}\hat{A} = \frac{\pi}{2}$.</p>	<p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = i$</p> <p>ou</p> <p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = -i$</p>
<p>Triangle ABC rectangle en A.</p> 	<p>$\text{mes}\hat{A} = \frac{\pi}{2}$</p>	<p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} = bi$, avec $b \in \mathbb{R}^*$</p>
<p>Points A, B, C alignés.</p> 	<p>$\text{mes}(\widehat{AB, AC}) = k\pi, k \in \mathbb{Z}$</p>	<p>$\frac{z_C - z_A}{z_B - z_A} \in \mathbb{R}^*$</p>

<p>Points A, B, C, D cocycliques</p> 	$\text{mes}(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) = \text{mes}(\overrightarrow{DA}, \overrightarrow{DB}) + k\pi, \quad k \in \mathbb{Z}$ <p>et $\text{mes}(\overrightarrow{CA}, \overrightarrow{CB}) \neq k\pi, k \in \mathbb{Z}$</p>	$\frac{z_B - z_C}{z_A - z_C} \cdot \frac{z_B - z_D}{z_A - z_D} \in \mathbb{R}^*$
<p>Droites parallèles</p> 	<p>Il existe un nombre réel λ non nul tel que :</p> $\overrightarrow{CD} = \lambda \overrightarrow{AB}.$ <p>ou</p> $\text{mes}(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{CD}) = k\pi; k \in \mathbb{Z}$	$\arg\left(\frac{z_D - z_C}{z_B - z_A}\right) = k\pi;$ $k \in \mathbb{Z}$ <p>ou</p> $\frac{z_D - z_C}{z_B - z_A} \in \mathbb{R}^*$
<p>Droites perpendiculaires</p> 	$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{CD} = 0$ <p>ou</p> $\text{mes}(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{CD}) = \frac{\pi}{2} + k\pi; k \in \mathbb{Z}$	$\arg\left(\frac{z_D - z_C}{z_B - z_A}\right) = \frac{\pi}{2} + k\pi; k \in \mathbb{Z}$ <p>ou</p> $\frac{z_D - z_C}{z_B - z_A} \in i\mathbb{R}^*$

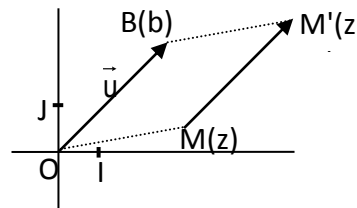
Écriture complexe d'une translation, d'une homothétie et d'une rotation

• Translation

$t_{\vec{u}}$ est la translation de vecteur \vec{u} d'affixe b , M et M' sont les points du plan d'affixes respectives z et z' .

$$\begin{aligned} \text{On a : } M' = t_{\vec{u}}(M) &\Leftrightarrow \overrightarrow{MM'} = \vec{u}. \\ &\Leftrightarrow z' - z = b \\ &\Leftrightarrow z' = z + b \end{aligned}$$

La translation de vecteur \vec{u} d'affixe b a pour écriture complexe : $z' = z + b$.



Exercice de fixation

Le plan complexe est muni d'un repère orthonormé.

On donne le vecteur \vec{u} d'affixe $1 - 2i$.

1) Donne l'écriture complexe de la translation t de vecteur \vec{u} .

2) Détermine les affixes des images respectives A' et B' par t de chacun des points A et B , d'affixes respectives $3 - i$ et 5 .

- Homothétie de centre Ω et de rapport k , $k \in \mathbb{R}^*$

h est l'homothétie de centre Ω d'affixe Z_Ω et de rapport k , $k \in \mathbb{R}^*$.
 M et M' sont les points du plan d'affixes respectives z et z' . On a :

$$M' = h(M) \Leftrightarrow \overrightarrow{\Omega M'} = k \overrightarrow{\Omega M}$$

$$\Leftrightarrow Z' - Z_\Omega = k(Z - Z_\Omega)$$

$$\Leftrightarrow Z' = k(Z - Z_\Omega) + Z_\Omega$$

L'homothétie de centre Ω d'affixe Z_Ω et de rapport k a pour écriture complexe : $Z' = k(Z - Z_\Omega) + Z_\Omega$

Exercice de fixation

Le plan complexe est muni d'un repère orthonormé.

Détermine l'écriture complexe associée à l'homothétie h de rapport -2 et de centre Ω d'affixe $3 - i$.

- Rotation de centre Ω et d'angle θ , $\theta \in]-\pi, \pi]$

r est la rotation de centre Ω d'affixe Z_Ω et d'angle orienté de mesure principale θ .
 • M et M' sont les points du plan d'affixes respectives z et z' tels que M est distinct de Ω . On a :

$$M' = r(M) \Leftrightarrow \begin{cases} \Omega M' = \Omega M \\ Mes(\overrightarrow{\Omega M}; \overrightarrow{\Omega M'}) = \theta \end{cases}$$

• $r(\Omega) = \Omega$

On a : $\frac{Z' - Z_\Omega}{Z - Z_\Omega} = e^{i\theta}$
 $Z' = e^{i\theta}(Z - Z_\Omega) + Z_\Omega$

La rotation de centre Ω d'affixe Z_Ω et d'angle orienté de mesure principale θ a pour écriture complexe :
 $Z' = e^{i\theta}(Z - Z_\Omega) + Z_\Omega$

Exercice de fixation

	$a \in \mathbb{R}^*$		$a \notin \mathbb{R}^*, a = a \cdot e^{i\theta}$	
	$a = 1$	$a \neq 1$	$ a = 1$	$ a \neq 1$
Bijection Complexe	$f(z) = z' = az + b$			
Transformations du plan	Translation de vecteur \vec{u}	Homothétie de rapport k et de centre Ω	Rotation d'angle θ et de centre Ω	Similitude plane directe de rapport k , d'angle θ et de centre Ω
Éléments Caractéristiques	L'affixe de \vec{u} est b .	- Rapport $k = a $ - Centre $\Omega(\omega)$ $\omega = \frac{b}{1 - a}$	- Angle $\theta = \arg(a)$ - Centre $\Omega(\omega)$ $\omega = \frac{b}{1 - a}$	- Rapport $k = a $ - Angle $\theta = \arg(a)$ - Centre $\Omega(\omega)$ $\omega = \frac{b}{1 - a}$

Le tableau suivant donne des transformations du plan et leurs écritures complexes

Transformation du Plan	Image $M'(z')$ d'un point $M(z)$	Définition géométrique	Ecriture complexe
Symétrie orthogonale d'axe (OI)		La droite (OI) est la médiatrice du segment $[MM']$	$z' = \bar{z}$
Symétrie orthogonale d'axe (OJ)		La droite (OJ) est la médiatrice du segment $[MM']$	$z' = -\bar{z}$
Symétrie centrale de centre $\Omega(\omega)$		$\overrightarrow{\Omega M'} = -\overrightarrow{\Omega M}$	$z' - \omega = -(z - \omega)$
Translation de vecteur \vec{u} d'affixe b		$\overrightarrow{MM'} = \vec{u}$	$z' = z + b$
Homothétie de Centre $\Omega(\omega)$ et de rapport k ($k \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$)		$\overrightarrow{\Omega M'} = k\overrightarrow{\Omega M}$	$z' - \omega = k(z - \omega)$
Rotation de centre $\Omega(\omega)$ et d'angle θ		$M \neq \Omega$ $\begin{cases} \Omega M' = \Omega M \\ \text{mes}(\overrightarrow{\Omega M}, \overrightarrow{\Omega M'}) = \theta \end{cases}$	$z' - \omega = e^{i\theta}(z - \omega)$

$S_{(A; 3; \frac{\pi}{6})} = h_{(A; 3)} \circ r_{(A; \frac{\pi}{6})} = r_{(A; \frac{\pi}{6})} \circ h_{(A; 3)}$
3)

- $S_{(A; 3; \frac{\pi}{6})} = h_{(A; 3)} \circ r_{(A; \frac{\pi}{6})}$
 $M \xrightarrow{r} M_1 \xrightarrow{h} M'$
- $S_{(A; 3; \frac{\pi}{6})} = r_{(A; \frac{\pi}{6})} \circ h_{(A; 3)}$
 $M \xrightarrow{h} M_2 \xrightarrow{r} M'$