

Rappels:

Application linéaire:

- Soit E et F deux K -espace vectoriel
- Soit f une application de E vers F .
- on dit que: f est une **application linéaire** si

$$\forall x, x' \in E, \forall \alpha, \beta \in K \text{ tq:}$$

$$f(\alpha x + \beta x') = \alpha \cdot f(x) + \beta f(x').$$

- L'ensemble des application linéaire de E vers F noté: $\mathcal{L}(E, F)$

Morphisme de groupe:

- Soit $(E, *)$ et (F, τ) deux groupe, $f \in \mathcal{L}(E, F)$
- on dit que: f est:

morphisme si $\forall x, x' \in E : f(x * x') = f(x) \tau f(x')$.

isomorphisme si f morphisme et bijective.

endomorphisme si f morphisme et $E = F$.

automorphisme si f morphisme et bijectif et $E = F$

Noyau et Image:

- Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$.

$$\text{Ker } f = \{x \in E / f(x) = 0_F\} = f^{-1}(\{0_F\}).$$

$$\text{Im } f = \{y \in F / \exists x \in E : f(x) = y\} = \{f(x), x \in E\}$$

proposition:

- f injective $\Leftrightarrow \text{Ker } f = \{0_E\}$.
- f surjective $\Leftrightarrow \text{Im } f = \{0_F\}$.
- Si E et F de dimension finie, alors:
 $\dim(\text{Ker } f) + \dim(\text{Im } f) = \dim(E)$.

Remarque:

$\text{rg}(f)$ est appelée **range** de l'application linéaire f tq: $\text{rg}(f) = \dim(\text{Im } f)$.

Application linéaire Matrices:

- Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$, E et F deux e.v sur K de dimension finie.

- Soit $B_E = \{e_1, e_2, \dots, e_p\}$ base de E .

$$B_F = \{U_1, U_2, \dots, U_n\} \text{ base de } F.$$

* Matrice de f par rapport à B_E, B_F :

$$M(f, B_E, B_F) = M_{B_F, B_E}(f) = (m_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$$

$$M(f, B_E, B_F) = \begin{pmatrix} \overset{f(e_1)}{\underset{11}{m_{11}}} U_1 & \overset{f(e_2)}{\underset{12}{m_{12}}} U_1 & \dots & \overset{f(e_p)}{\underset{1p}{m_{1p}}} U_n \\ \underset{21}{m_{21}} U_2 & \underset{22}{m_{22}} U_2 & \dots & \underset{2p}{m_{2p}} U_n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \underset{n1}{m_{n1}} U_n & \underset{n2}{m_{n2}} U_2 & \dots & \underset{np}{m_{np}} U_n \end{pmatrix}$$

① Réduction des endomorphisme d'espaces Vectoriels E de dimension finie.

Matrice semblable :

• Deux matrices A et B sont dit semblable

s'il y a une matrice inversible tq $A = P^{-1} \cdot B \cdot P$

Propriété ① :

B, B' deux Base de E.

Soit M la matrice de f par rapport à B

Soit M' " " " f " " " B'

Alors : M et M' sont semblable.

Propriété ② :

pour deux matrice semblable M et M' on a :

1/ $\det(M) = \det(M')$, (determinant)

2/ $\text{Trace}(M) = \text{Trace}(M')$. (Σ diagonale).

Vecteur propre d'un endomorphisme f :

• c'est toute vecteur x de E non nul colinéaire avec f(x). (ليبر بوجو)

► x vecteur propre de f ssi :

$x \neq 0$, $\exists \alpha \in K$ tq : $f(x) = \alpha \cdot x$

► α est unique.

فقط Vecteur propre

② Valeur propre d'un endomorphisme

• c'est toute scalaire α dans K.

► α valeur propre de f ssi :

$\exists x \neq 0 : f(x) = \alpha \cdot x$

► x n'est pas unique.

Sous-espace propre :

• pour toute valeur propre α de f.

$E_\alpha = \text{Ker}(f - \alpha \cdot \text{Id}_E)$ c'est un

sous-espace propre de f correspondant à α .

on a : $\text{Id}_E : E \rightarrow E$

$E \mapsto \text{Id}_E(x) = x$

et on a :

$$E_\alpha = \text{Ker}(f - \alpha \cdot \text{Id}_E) = \{x \in E / (f - \alpha \cdot \text{Id}_E)(x) = 0_F\}$$

$$= \{x \in E / f(x) - \alpha \cdot \text{Id}_E(x) = 0_F\}$$

alors :

$$E_\alpha = \{x \in E / f(x) = \alpha \cdot x\}.$$

Théorème :

• Soit E un K.e.v et $f \in \mathcal{L}(E)$. Alors

α est un valeur propre de f ssi

$f - \alpha \cdot \text{Id}_E$ n'est pas injective.

(càd : $\text{Ker}(f - \alpha \cdot \text{Id}_E) \neq \{0_F\}$)

Station:

est une valeur propre

$$\Leftrightarrow \exists x \neq 0_E : f(x) = \alpha x$$

$$\Leftrightarrow \exists x \neq 0_E : f(x) - \alpha x = 0_F$$

$$\Leftrightarrow \exists x \neq 0_E : (f - \alpha \text{Id}_E)(x) = 0_F$$

$$\Leftrightarrow x \in \text{Ker}(f - \alpha \text{Id}_E)$$

$$\Leftrightarrow \text{Ker}(f - \alpha \text{Id}_E) \neq \{0_F\}$$

donc: $f - \alpha \text{Id}_E$ n'est pas injective.

Polynôme caractéristique:

Soit E un K.e.v de dim finie " n ", $f \in \mathcal{L}(E)$.

Soit B une base de E , et Π la matrice de f par rapport à B .

• Si: I_n la matrice identité d'ordre " n ".

alors: la matrice de l'endomorphisme $f - \alpha \text{Id}_E$ par rapport B est: $\Pi - \alpha \text{Id}_E$

$$P_\Pi(\alpha) = \det(\Pi - \alpha \cdot I_n)$$

se nomme: polynôme caractéristique de la matrice Π .

• Est le polynôme caractéristique d'une matrice de f par rapport d'une base quelconque.

Propriété:

Soit B une autre base de E , Π' la matrice de f par rapport à B' .

• $\exists$ une matrice inversible P' tq $\Pi' = P' \cdot \Pi \cdot P$ et P la matrice de passage $B \rightarrow B'$

alors: $P_{\Pi'} = P_\Pi$ (polynôme caractéristique de Π' et Π)

Démonstration:

$$P_{\Pi'}(\alpha) = \det(\Pi' - \alpha I_n) \quad I_n = P' \cdot P$$

$$P_{\Pi'}(\alpha) = \det(P' \cdot \Pi \cdot P - \alpha \cdot P' \cdot P) \quad \Pi' = P' \cdot \Pi \cdot P$$

$$= \det(P^{-1}(\Pi \cdot P - \alpha \cdot P))$$

$$= \det(P^{-1}(\Pi - \alpha I_n) \cdot P)$$

$$\det(A \cdot B) = \det(A) \cdot \det(B)$$

$$\det(P^{-1}) \cdot \det(P) = 1$$

$$P_{\Pi'}(\alpha) = \det(P^{-1}) \cdot \det(\Pi - \alpha \cdot I_n) \cdot \det(P)$$

$$= \underbrace{\det(P^{-1}) \cdot \det(P)}_1 \cdot \det(\Pi - \alpha I_n)$$

$$= \det(\Pi - \alpha \cdot I_n)$$

$$P_{\Pi'}(\alpha) = P_\Pi(\alpha)$$

Propriété des éléments propres:

► Si: E un K.e.v de dim fini.

Soit Π une matrice de $f \in \mathcal{L}(E)$ pour une base quelconque de E . Alors:

① α est une valeur propre de E ssi $P_f(\alpha) = 0$
(P_f est un polynôme caractéristique de f)

② Le sous-espace propre de f :

$$E_\alpha = \{ X \in K^h, \Pi \cdot X = \alpha \cdot X \}$$

$$E_\alpha = \{ x \in E, f(x) = \alpha \cdot x \}$$

Def:

• on dit qu'un sous-espace vectoriel F de E est stable par f si: $f(F) \subset F$

Proposition:

$\text{Ker } f$ est stable par f .

Démonstration:

on montre que: $f(\text{Ker } f) \subset \text{Ker } f$.

Soit $y \in f(\text{Ker } f) \xLeftrightarrow{\text{def}} \exists x \in \text{Ker } f : f(x) = y$.

comme $x \in \text{Ker } f \xLeftrightarrow{\text{def}} f(x) = 0_E$
 $\Rightarrow y = 0_E \Rightarrow y \in \text{Ker } f$.

donc: $f(\text{Ker } f) \subset \text{Ker } f$.

alors: $\text{Ker } f$ est stable par f .

(4)

proposition:

Soit α valeur propre de $f \in \mathcal{L}(E)$.

► Le sous-espace propre $E_\alpha = \text{Ker}(f - \alpha \text{Id}_E)$ est stable par f .

Calc.

$$E_\alpha \text{ est stable} \Leftrightarrow f(E_\alpha) \subset E_\alpha.$$

Démonstration:

Soit $y \in f(E_\alpha) \xLeftrightarrow{\text{def}} \exists x \in E_\alpha : f(x) = y$.

comme: $x \in E_\alpha \xLeftrightarrow{\text{def}} \exists \alpha \in K : f(x) = \alpha \cdot x$
 $\Rightarrow y = \alpha \cdot x \Rightarrow y \in E_\alpha$

donc $f(E_\alpha) \subset E_\alpha$

alors: E_α est stable par f .

Polynôme scindé:

Soit E un K.e.v, $f \in \mathcal{L}(E)$.

► on appelle spect de f et on note: $\text{Sp}(f)$ est l'ensemble des valeurs propres de f .

Si la dimension E est finie.

Donc: spect de f sont les racines de P_f .

► Rappelons qu'un polynôme $P \in K[x]$ est scindé sur K (càd les α sont différents)

$$P(x) = (\alpha_1 - x)^{m_1} (\alpha_2 - x)^{m_2} \dots (\alpha_n - x)^r$$

$$\text{Lg: } m_1 + m_2 + \dots + r = n$$

$$K_2[x].$$

ne:

$$P(x) = (\alpha_1 - x)(\alpha_2 - x) \dots (\alpha_n - x)$$

alors: P est **scindé simple**.

► Si P_f (polynôme caractéristique de $f \in \mathcal{L}(E)$) est **scindé**
alors: f est **scindé**.

Proposition:

► Soit E un K -e.v de dim finie, $f \in \mathcal{L}(E)$.
et Π une matrice de par rapport à une base
quelconque de P_f degré n .

$$P_f(N) = (-1)^n \cdot N^n + (-1)^{n-1} \cdot \text{trace } \Pi \cdot N^{n-1} + \det(\Pi).$$

pour $n=2$:

$$P_f(N) = N^2 - \text{trace } \Pi \cdot N + \det(\Pi).$$

► Soit α une valeur propre de f , alors:
 $1 \leq \dim(E_\alpha) \leq m$, pour m la multiplicité de α .

► on suppose que: P_f est scindé sur K .
 $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$: sont les racines de P_f est
distinctes en multiples (c'est-à-dire).

alors: $\lambda_1 + \lambda_2 + \dots + \lambda_n = \text{trace}(\Pi).$

$$\lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \dots \cdot \lambda_n = \det(\Pi).$$

⑤

Polynôme d'un endomorphisme:

③

► Soit E un K -e.v de dim finie n .
 $f \in \mathcal{L}(E)$, $P \in K[x]$

$$P(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0.$$

► Soit l'endomorphisme $P(f)$ défini comme suit:

$$P_f(f) = a_n f^n + a_{n-1} f^{n-1} + \dots + a_1 f + a_0 \cdot \text{Id}(f).$$

Ex: $f^n = \underbrace{f \circ f \circ \dots \circ f}_{n \text{ fois}}$

Polynôme Annulateur:

► soit $f \in \mathcal{L}(E)$.

un polynôme est dit **annulateur** de f

Si: $P_f(f) = 0_E$

Remarque:

pour montrer que: $P(x)$ est un polynôme
annulateur, il suffit de calculer $P(f)$

- si $P(f) = 0_E$ alors P est annulateur.
- si $P(f) \neq 0_E$ alors P n'est pas annulateur.

Polynôme minimal:

un polynôme est dit **minimal** de f , noté: m_f
est le polynôme: unitaire, annulateur de f ,
petit degré.

Propriété:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$.

m_f est unique et divise toute polynôme.

L'unicité :

Soit m_f, m'_f deux polynômes minimaux de f .

$$m_f \mid m'_f \text{ et } m'_f \mid m_f$$

$$\exists \alpha \in K^*, \text{ tq: } m_f = \alpha \cdot m'_f.$$

$\alpha = 1$, puisque m_f et m'_f sont unitaires.

Théorème de Cayley Hamilton :

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$, P_f son polynôme caractéristique.

$$\text{on a: } P_f(f) = 0_E$$

P_f est annulateur de f .

Propriété :

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$

α est une valeur propre de $f \iff m_f(\lambda) = 0$

Remarque :

avec le Théorème de Hamilton, on peut trouver l'expression de A^{-1}

Endomorphisme Diagonalisable :

Def ① :

• Une matrice $M \in M_{n \times n}(K)$ est dite **diagonalisable** s'il existe une matrice P inversible tq:

$P^{-1} \cdot M \cdot P$ soit **diagonale**.

(6)

Def ② :

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$

• f est **diagonalisable**, s'il existe une base dans E tq: la matrice de f par rapport à cette base :

$$B = \{x_1, x_2, \dots, x_n\}$$

tq: x_i sont les valeurs propres.

$$f(x_i) = \lambda_i x_i, \quad 1 \leq i \leq n$$

$$f: E \rightarrow E$$

$$f(x_1) = \lambda_1 x_1 + 0 \cdot x_2 + \dots + 0 \cdot x_n$$

$$f(x_2) = 0 \cdot x_1 + \lambda_2 x_2 + \dots + 0 \cdot x_n$$

$$\vdots$$
$$f(x_n) = 0 \cdot x_1 + 0 \cdot x_2 + \dots + \lambda_n x_n$$

Donc :

$$M = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$$

diagonale principale.

Théorème:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$, les propriétés suivantes sont équivalentes:

- ① f est diagonalisable
- ② P_f est scindé sur K .
- ③ $Sp(f) = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p\}$.
 $\dim(E_{\lambda_i}) = \dim(\ker(f - \lambda_i \text{Id}_E)) = k_i$

où k_i est la multiplicité de λ_i .

Théorème:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ (resp: $A \in M_{n \times n}(K)$).

où E un K.E.V de dim fini.

Alors, on a:

f est diagonalisable (resp: M)

$\Leftrightarrow m_f$ est scindé simple (resp: m_A)

Techniques de Diagonalisation d'une

matrice carré $A \in M_{n \times n}(K)$.

- ① on cherche P_A (le polynôme caractéristique).
- ② Déterminer les valeurs propres.

⑦

③. Si A a n racines distinctes $\{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n\}$ alors: A est diagonalisable. ④

• on détermine une base de valeurs propres $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$, en résoudre les n équations

$$A \cdot X = \lambda_i X \quad ; \quad 1 \leq i \leq n$$

■ Si non, pour chaque racine multiple λ_i :

• on détermine la dim des sous-espaces propres " E_{λ_i} " associé à cette racine λ_i .

■ Si: $\dim(E_{\lambda_i}) =$ la multiplicité de λ_i alors: A est diagonalisable.

■ Si non, elle n'est pas.

④. Si A est diagonalisable et $v_1, v_2, \dots, v_n$ les bases des sous-espaces propres $\{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n\}$ alors $D = P^{-1} \cdot A \cdot P$ où $P = (v_1, v_2, \dots, v_n)$.

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_p \end{pmatrix}$$

Eq: n_i la multiplicité de λ_i $1 \leq i \leq p$

Application de la Diagonalisation:

Calcul de la puissance d'une matrice:

Soit $A \in M_{n \times n}(K)$ est diagonalisable.

alors: $\exists P \in M_{n \times n}(K)$ inversible.

Et $D = P^{-1} \cdot A \cdot P$ est diagonalisable.

et $A^k = P \cdot D^k \cdot P^{-1}$, $\forall k \in \mathbb{N}^*$

$$\text{Et: } D^k = \begin{pmatrix} \lambda_1^k & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2^k & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n^k \end{pmatrix}$$

Résolution de système homogène d'une

Suite numérique récurrence finie:

Soit le système:

$$\begin{cases} U_{n+1} = a_{11}U_n + a_{12}V_n + \dots + a_{1p}Z_n \\ V_{n+1} = a_{21}U_n + a_{22}V_n + \dots + a_{2p}Z_n \\ \vdots \\ Z_{n+1} = a_{p1}U_n + a_{p2}V_n + \dots + a_{pp}Z_n \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} U_{n+1} \\ V_{n+1} \\ \vdots \\ Z_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{p1} & a_{p2} & \dots & a_{pp} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} U_n \\ V_n \\ \vdots \\ Z_n \end{pmatrix}$$

$$\text{Système homogène } (S_H) \Leftrightarrow X_{n+1} = A \cdot X_n$$

$$A = (a_{ij}) \quad X_n = \begin{pmatrix} U_n \\ V_n \\ \vdots \\ Z_n \end{pmatrix}$$

Proposition:

L'ensemble solution de système homogène (S_H) est un sous-espace vectoriel.

$$H = \{ A^n \cdot X_0, X_0 \in \mathbb{R}^n \}, \quad X_n = A^n \cdot X_0$$

Démonstration par récurrence:

- pour $n=0$, $X_1 = A^1 \cdot X_0$
- on suppose que: $X_n = A^n \cdot X_0$ est vrai et on montre que: $X_{n+1} = A^{n+1} \cdot X_0$ est vrai?

$$\text{on a: } \begin{aligned} X_{n+1} &= A \cdot X_n \text{ (vrai)} \\ &= A \cdot (A^n \cdot X_0) \text{ (vrai)} \end{aligned}$$

$$X_{n+1} = A^{n+1} \cdot X_0, \quad \forall n \in \mathbb{N}.$$

Remarque:

$$(S_H) \Leftrightarrow X_{n+1} = A \cdot X_n \text{ avec: } X_n = A^n \cdot X_0$$

ence!

si: A est diagonalisable.

alors: on peut avoir les expressions

U_n, V_n, Z_n en fonction de U_0, V_0, Z_0 .

L'endomorphisme Trigonalisable:

Def ①:

une matrice $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ est **Trigonalisable**.

S'il existe une matrice inversible P tq:

$$T = P^{-1} \cdot A \cdot P \text{ soit Trigonale. } \left(= \begin{pmatrix} \text{inf} & & \\ & \dots & \\ & & \text{sup} \end{pmatrix} \right)$$

Def ②:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$.

► f est **trigonalisable**, s'il existe une base dans E pour laquelle la matrice par rapport à cette base est trigonalisable.

Théorème:

Soit E un K.e.v et E de dimension finie

$f \in \mathcal{L}(E)$ alors:

f est Trigonalisable ssi P_f est scindé.

⑨ La Jordanisation:

Soit E un K.e.v de dim finie " n ", $f \in \mathcal{L}(E)$. (5)

Vecteur propre généralisé:

Def:

on appelle le **vecteur propre généralisé** par rapport la **valeur propre** λ tq: le s.e.v de:

$$(Noyau) \rightarrow N_i = \text{Ker} (f - \lambda_i I_n)^{\alpha_i}$$

α_i : est la multiplicité de λ_i (valeur propre).

$$\left[A \in M_{n \times n}(\mathbb{K}), N_i = \text{Ker} (A - \lambda_i I_n)^{\alpha_i} \right]$$

Méthode:

Soit $\text{sp}(f) = \{ \lambda_1, \dots, \lambda_p \}$ distincts

de multiplicité: $\alpha_1, \dots, \alpha_p$.

$$\text{Alors: } E = N_1 \oplus N_2 \oplus \dots \oplus N_p \quad (\text{somme direct})$$

$$\text{et } \dim(N_i) = \alpha_i, \quad 1 \leq i \leq p.$$

Matrice de Nilpotente:

Def:

→ Un endomorphisme $f \in \mathcal{L}(E)$ est dit: **nilpotente** s'il existe un entier $K > 1$ tq: $f \circ f \circ f \dots \circ f = f^K \neq 0$

• le plus petit entier " r " tq: $f^r = 0$ est appelé: **indice de nilpotence**

→ une matrice $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ est dit: **nilpotente**

$$\text{si } \exists K > 1 \text{ tq: } A^r = A, \quad A = 0_{M_{n \times n}(\mathbb{K})}$$

propriété ①

Si $f \in \mathcal{L}(E)$ est nilpotente

alors: toutes ses valeurs propres sont nulles.

$$f \in \mathcal{L}(E) \text{ nilpotente} \Rightarrow Q_f(\lambda) = (-1)^n \cdot \lambda^n$$

$$m_f(\lambda) = \lambda^\beta, \quad \beta \leq n$$

propriété ②:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ alors on a:

$$\text{Ker } f \subset \text{Ker } f^2 \subset \dots \subset \text{Ker } f^r = \text{Ker } f^k$$

proposition:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ nilpotente, d'indice de nilpotence "k"

$$\text{alors: } \text{Ker } f \subset \text{Ker } f^2 \subset \dots \subset \text{Ker } f^k = E$$

Décomposition de Dunford:

Théorème:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$, Q_f est scindé sur K

alors: $\exists g, h$ tq:

- ▶ g est diagonalisable
- ▶ h est nilpotente
- ▶ g, h sont commutants.
- ▶ $g \circ h = h \circ g$
- ▶ $f = g + h$

* Le théorème est vrai pour les matrices.

Théorème:

Soit E un K.e.v de dim fini "n",

$g \in \mathcal{L}(E)$ est nilpotente, d'indice β

alors: $\exists$ une base de E dans laquelle la matrice de g est une **réduite de Jordan**.

[matrice en blocs diagonaux qui sont des matrices nilpotentes de Jordan.]

① Le nombre des blocs = $\dim(\text{Ker } g)$.

② si n_j = l'ordre de j^i , on calcul:

$$p_k = \dim(\text{Ker } g^k) - \dim(\text{Ker } g^{k-1}), \quad 1 \leq k \leq \beta$$

n_j est le plus grand entier k tq: $p_k \geq j$

$$n = 1, \quad j_1 = 0$$

$$n = 2, \quad j_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$n = 3, \quad j_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$n = 4, \quad j_4 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$\dim(\text{Ker } A^k) - \dim(\text{Ker } A^{k-1})$
 n_j : l'ordre de j ,
 est le plus grand entier k tq: $P_k \geq j$.

Rappel:

$A \oplus B = E$ (Somme direct) vérifier:

- $x \in E$: $x = x_1 + x_2$
- $\{A\} \cap \{B\} = \{0_E\}$.

$$\dim(A+B) = \dim(A) + \dim(B) - \dim(A \cap B)$$

Def:

une matrice $A \in M_{n \times n}(\mathbb{K})$ est: jordanisable

s'il existe une matrice inversible P tq:

$$J = P^{-1} \cdot A \cdot P \text{ soit } \underline{\text{jordane.}}$$

• on va construire les sous espaces:

$$F_k, \quad 1 \leq k \leq \beta$$

$$\text{tq: } \begin{cases} \text{Ker}(g^k) = \text{Ker}(g^{k-1}) \oplus F_k \\ \forall v \in F_k, \quad g(v) \in F_{k-1} \end{cases}$$

avec: les bases de F_k , $k \geq 1$.

Théorème:

Soit E un k.e.v de dim fini " n ", $f \in \mathcal{L}(E)$.

f est jordanisable ssi: P_f est scindé.

11

Réduction de Jordan des endomorphismes (6) non nilpotent:

Def:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$, E un k.e.v de dim fini " n "

$Sp(f) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_n\}$ de multiplicité $\{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$

Si: f est scindé alors:

$$P_f(\lambda) = (-1)^n \cdot (\lambda - \lambda_1)^{\alpha_1} \cdot (\lambda - \lambda_2)^{\alpha_2} \cdot \dots \cdot (\lambda - \lambda_n)^{\alpha_n}$$

proposition:

Soit λ_i valeur propre de f

Si: f_i est la restriction de f sur:

$$N_i = \text{Ker}(f - \lambda_i \cdot \text{Id})^{\alpha_i}$$

alors: le polynôme caractéristique de f_i est:

$$P_{f_i}(\lambda) = (\lambda - \lambda_i)^{\beta_i} \text{ et } m_{f_i}(\lambda) = (\lambda - \lambda_i)^{\beta_i}, \quad \beta_i \leq \alpha_i$$

d'après critère Hamilton:

$$P_f(f) = 0 \iff (f_i - \lambda_i \cdot \text{Id}_{N_i}) = 0$$

Si on pose: $g_i = f_i - \lambda_i \cdot \text{Id}_{N_i}$

$$g_i = (f_i - \lambda_i \cdot \text{Id}_E) \setminus N_i$$

donc:

g_i : est nilpotente sur N_i

puisque m_{f_i} est annulateur de plus petit degré

alors: β_i est l'indice de nilpotence.

Théorème:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$ un endomorphisme scindé

$\exists$ une base de E sur laquelle les matrices de f est la forme de Jordan suivante:

$$J = \begin{pmatrix} A_{\lambda_1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & A_{\lambda_2} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & A_{\lambda_r} \end{pmatrix}$$

$$A_{\lambda_i} = \lambda_i \cdot \text{Id}_{\alpha_i} + J_{\alpha_i}$$

- λ_i : valeurs propres de f de multiplicité α_i
- I_{α_i} : matrice identité d'ordre α_i .
- J_{α_i} : matrice réduite de Jordan de J d'ordre α_i .

la méthode pour avoir la base:

Def:

Soit $f \in \mathcal{L}(E)$. $P_f(\lambda) = (-1)^n (\lambda - \lambda_1)^{\alpha_1} \dots (\lambda - \lambda_r)^{\alpha_r}$

Soit f_i la restriction de f sur N_i

on pose: $g_i = (f - \lambda_i \cdot \text{Id}_E) \setminus N_i$

Puisque: g_i est nilpotente sur N_i

on cherche une base B_i sur N_i en utilisant:

$$E = N_1 \oplus N_2 \oplus \dots \oplus N_r$$

الـ expression de $f \Rightarrow$ Matrice de par rapport $\Pi(f, B_E, B_F)$

Les donnees: • l'expression de $f: E \rightarrow F$

• les base: $B_E = \{e_1, \dots, e_p\}$ $B_F = \{u_1, \dots, u_n\}$

في التصريف لازم ان تعرف كل Base و انت تفضل.

معناه: تعرف Base التي تمثل مجموعة الاندالات B_E في E .

و تعرف Base التي تمثل مجموعة الـ vectors B_F في F .

نحسب صورة كل شعاع من B_E بالدالة f .

استخدم القانون m_{ij} ليجاد الشوابت $m_{11}, m_{12}, \dots, m_{1n}$.

$$f(e_1) = m_{11}u_1 + \dots + m_{n1}u_n$$

$$f(e_p) = m_{1p}u_1 + \dots + m_{np}u_n$$

بالنشر والمطابقة

اجه الشوابت

$$\Pi(f, B_E, B_F) = \begin{pmatrix} f(e_1) & f(e_p) \\ m_{11} & m_{1p} \\ \vdots & \vdots \\ m_{p1} & m_{pp} \end{pmatrix}$$

مباشرة B_F معطاة
شوابت matrix
تكون صيغ
عبارة مباشرة

Matrice de par rapport $\Rightarrow$ l'expression de f :

Les donnees: • $f: E \rightarrow F$ $f \in \mathcal{L}(E, F)$

• les base B_E, B_F

• $\Pi(f, B_E, B_F) = \begin{pmatrix} \vdots \\ \vdots \end{pmatrix}$

• Soit $X \in E$, $X = (x_1, x_2, \dots, x_n)$

• Soit $Y \in F$, $Y = (y_1, y_2, \dots, y_n)$

$$Y = \Pi(f, B_E, B_F) \cdot X$$

• اعمود في القانون

• اذا كانت B_E ليست canonique فيا:

$$(x_1, \dots, x_n) = \alpha \cdot e_1 + \dots + \beta e_n$$

• اذا كانت B_F ليست canonique فيا:

$$f(x_1, \dots, x_n) = y_1 \cdot u_1 + y_2 \cdot u_2 + \dots + y_n \cdot u_n$$

$$f(x_1, \dots, x_n) = Y$$

Montrer que: B est une base de K^n .

Il suffit de montrer que: $B = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$

B est libre lineairement.

ca'd on montre que:

$$\alpha u_1 + \beta u_2 + \dots + \delta u_n = 0_{K^n}$$

ca'd on trouve que: $\alpha = \beta = \dots = \delta$

نحل المعادلة و لازم نلقى الشوابت نفسها (متساوية)

Trouver la matrice de passage: $P_{B_E \rightarrow B_F}$

Les donnees:

• $B_E = \{e_1, e_2, \dots, e_p\}$

• $B_F = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$

• لازم اربعة زكتب عناصر B_F بدالة B_E يعني: ايجاد العبارة التحليلية (ايجاد دالة)

$$\begin{cases} u_1 = \alpha e_1 + \dots + \beta e_n = (\dots) \\ u_n = e_1 - \dots + \delta e_n = (\dots) \end{cases}$$

$$P_{B_E \rightarrow B_F} = \begin{pmatrix} \downarrow u_1 & \downarrow u_2 & \dots & \downarrow u_n \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \end{pmatrix} \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ \vdots \\ e_p \end{matrix}$$

Soit $x = (a, b)$, Déterminer ces coordonnées dans

la Base B .

les données: $x = (a, b, \dots, z)$

$$B = \{U_1, \dots, U_n\}$$

• تطبيق القانون:

$$\begin{pmatrix} a \\ b \\ \vdots \\ z \end{pmatrix} = \alpha \cdot U_1 + \beta \cdot U_2 + \dots + \gamma \cdot U_n$$

• إيجاد المتواب $\alpha, \beta, \dots, \gamma$ بدل بدل معادلات

Déterminer le vecteur et la valeur propres:

les données: $f \in \mathcal{L}(E)$.

• l'expression de f .

نكتب اختيار المتابع الذي نعوضه في الدالة حتى نحصل على الشكل: $f(x) = \alpha \cdot x$

Exemple:

$$f: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(xy) \longmapsto f(xy) = (x, 2y)$$

$$f(0, 1) = (0, 2) = 2(0, 1)$$

$(0, 1)$ est un vecteur propre de f pour la valeur propre $\alpha = 2$.

Propriété:

$$P_{AB}(\alpha) = P_{BA}(\alpha)$$

$$f(x) = \alpha x \Rightarrow f^{-1}(x) = \alpha^{-1} \cdot x$$

$$P_{f^{-1}}(\alpha) = \frac{(-1)^n \cdot \alpha^n}{P_f(0)} \cdot P_f\left(\frac{1}{\alpha}\right)$$

$$f^2 = Id_E \Rightarrow \text{les valeurs propres de } f \text{ sont } 1 \text{ et } -1$$

$$f^n = \underbrace{f \circ f \circ \dots \circ f}_{n \text{ fois}}$$

$$f^2 = f \Rightarrow \text{les valeurs propres de } f \text{ sont } 1 \text{ et } 0$$

$$P_{\pi}(\alpha) = \det(\pi - \alpha \cdot I_E)$$

$$E_{\alpha} = \{x \in \mathbb{K}^n, \pi \cdot x = \alpha \cdot x\}$$

$$E_{\alpha} = \{x \in E, f(x) = \alpha \cdot x\}$$

$$f^k(x) = K^k \cdot x, K \in \mathbb{N}^*$$

$$\text{Trace}(A \cdot B) = \text{Trace}(B \cdot A)$$

$$\text{Trace}(P^{-1} \cdot \pi \cdot P) = \text{Trace}(\pi)$$

$$\alpha \text{ est une valeur propre} \Leftrightarrow P_{\pi}(\alpha) = 0$$

$$I_n = P^{-1} \cdot P = P \cdot P^{-1}$$

$$\det(A \cdot B) = \det(A) + \det(B)$$

$$\det(P^{-1}) + \det(P) = 1$$

M une matrice triangulaire sup ou inf
 alors: $\det(M) = \prod \left(\begin{smallmatrix} \text{les elements de la} \\ \text{diagonale} \end{smallmatrix} \right)$

- spect: l'ensemble des valeurs propres.

$$SP(A) = \{ \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n \}$$

- **polynôme scindé**: دولج سلكه وكونه

$$P(x) = (x_1 - x)^{m_1} (x_2 - x)^{m_2} \dots (x_n - x)^{m_r}$$

$$\mathbb{K}^n, \quad m_1 + m_2 + \dots + m_r = n \leftarrow \begin{smallmatrix} \text{la} \\ \text{multiplicité} \end{smallmatrix}$$

- **polynôme scindé simple**:

les valeurs propres distinctes (c'est-à-dire)
 1 valeur propre distincte

$$P(x) = (x_1 - x) \cdot (x_2 - x) \cdot \dots \cdot (x_n - x)$$

- $1 \leq \dim(E_\alpha) \leq m$

m : la multiplicité de α .

- **polynôme d'un endomorphisme**:

$$P(f) = a_n \cdot f^n + a_{n-1} \cdot f^{n-1} + \dots + a_1 \cdot f + a_0 \cdot \text{Id}(f)$$

$$f^n = f \circ f \circ \dots \circ f$$

- **polynôme annulateur**: $\Rightarrow P(f) = 0_E$
 (Théorème Hamilton).

- ③ • **polynôme minimal**: m_f de f :

- polynôme unitaire de f .
- polynôme annulateur de f .
- petit degré.

- α est une valeur propre de $f \Leftrightarrow m_f(\lambda) = 0$.

Diagonalisation:

- **Matrice Diagonalisable**:

$\exists P$ inversible $\leq$: $P^{-1} \cdot M \cdot P$ soit diagonale

- **Matrice Diagonale**:

$$D = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \lambda_2 & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} D &= P^{-1} \cdot M \cdot P \\ M &= P \cdot D \cdot P^{-1} \end{aligned}$$

- Matrice Diagonale $\Leftrightarrow$ Matrice Diagonalisable.

- f (M. resp) diagonalisable

$\Leftrightarrow m_f$ (m_M . resp) scindé simple.

Matrice de passage

$$P = (v_1, v_2, \dots, v_n)$$

vecteur propre
 E_α .

$$D^k = \begin{pmatrix} \lambda_1^k & & 0 \\ & \lambda_2^k & \\ 0 & & \lambda_n^k \end{pmatrix}$$

$\forall k \in \mathbb{N}^*$
 puissance d'une
 Matrice.

Résoudre système homogène d'une suite
numérique récurrence finie:

$$\begin{pmatrix} U_{n+1} \\ V_{n+1} \\ \vdots \\ Z_{n+1} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{p1} & a_{p2} & \dots & a_{pp} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_n \\ V_n \\ \vdots \\ Z_n \end{pmatrix}$$

$$(S_H) \Leftrightarrow X_{n+1} = A \cdot X_n$$

$$\Leftrightarrow X_n = A^n \cdot X_0$$

Diagonalisable?

$P_A(\alpha)$

Simple

Diagonalisable

Scindé

E_α

$\dim(E_\alpha)$

= la multiplicité

Diagonalisable

≠ la multiplicité

n'est pas diagonalisable

Matrice Trigonalisable
 $\exists P$ inversible $\Leftrightarrow T = P^{-1} \cdot A \cdot P$ soit trigonale

Matrice Trigonale:

$$T = \begin{pmatrix} \lambda_1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & \lambda_2 & \dots & a_{2n} \\ \vdots & 0 & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix}$$

base de l'espace

Trigonalisable?

Π trigonalisable $\Leftrightarrow P_f$ scindé.

Jordanisation

Matrice Nilpotente:

$$\exists K > 1 \Leftrightarrow A^K = 0_{IK}$$

l'indice de nilpotence: $r \in \mathbb{N}^*$ tq $A^r = 0$.

$$A \text{ nilpotente} \Rightarrow Sp = \{0\}$$

$$A \text{ nilpotente} \Rightarrow P_A(\alpha) = (-1)^n \alpha^n$$

$$m_A(\alpha) = \alpha^\beta, \beta \leq n$$

Si A nilpotente et β l'indice de nilpotence

$$\Rightarrow \text{Ker } A \subset \text{Ker } A^2 \subset \dots \subset \text{Ker } A^\beta = E$$

Diagonalisation:

- 1- polynôme caractéristique $P_A(\lambda)$.
- 2- valeurs propres $sp(A) = \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$.
- 3- sous-espaces propres $E_{\alpha_i} = \langle V_1; V_2; \dots \rangle$
- 4- former une base $B = \{V_1, \dots, V_n\}$ libre linéairement.

5- matrice de passage P : $P = (V_1, V_2, \dots, V_n)$

6- matrice diagonale D : $D = \begin{pmatrix} \alpha_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \alpha_n \end{pmatrix}$

7- Calculer A^k :

$$A^k = P \cdot D^k \cdot P^{-1}$$

► calculer : $D^k = \begin{pmatrix} \alpha_1^k & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha_2^k & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & \alpha_n^k \end{pmatrix}$

► matrice inverse $P^{-1} = \frac{1}{\det(P)} \text{com}^T(P)$.

8- système homogène : $(S_H) : \begin{cases} U_{n+1} = \alpha \cdot U_n + \beta \cdot V_n + \dots + \delta \cdot Z_n \\ V_{n+1} = \alpha' \cdot U_n + \beta' \cdot V_n + \dots + \delta' \cdot Z_n \\ \vdots \\ Z_{n+1} = \alpha'' \cdot U_n + \beta'' \cdot V_n + \dots + \delta'' \cdot Z_n \end{cases}$

$(S_H) \Leftrightarrow X_{n+1} = A \cdot X_n \quad \Leftrightarrow X_n = A \cdot X_0$

Trigonalisation

- 1- polynôme caractéristique $P_A(\alpha)$ scindé
- 2- valeurs propres $sp(A) = \{\alpha_1, \dots, \alpha_n\}$.
- 3- sous-espaces propres $E_{\alpha_i} = \langle V_1; V_2; \dots \rangle$.
- 4- former une base $B = \{V_1, \dots, V_n\}$ libre linéairement.

* Dans le cas où $\dim E_{\alpha_i} \neq \text{multiplicité } \alpha_i$
càd: $\text{nbr } V_i \neq \dim E$

► il faut chercher les vecteurs manquants
tg: ces vecteurs forment une base

(Remarque: de préférence prendre les vecteurs dans la base canonique)

qui vérifie: $\alpha V_1 + \beta V_2 + \dots + \delta \cdot V_n = 0_E$
libre linéairement.

5- matrice de passage P : $P = (V_1, V_2, \dots, V_n)$.

6- matrice triangulaire T : $T = \begin{pmatrix} \alpha_1 & a & \dots & a_{1n} \\ 0 & \alpha_2 & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \alpha_n \end{pmatrix}$

* Dans le cas où: il y a une seule valeur propre (multiplicité)

alors: $T = \begin{pmatrix} \alpha_1 & \beta & \beta' \\ 0 & \gamma & \gamma' \\ 0 & \delta & \delta' \end{pmatrix}$ pour trouver les inconnues ou résoudre les équations :

$$\begin{cases} A \cdot e_1 = \beta \cdot V_1 + \gamma \cdot e_2 + \delta e_2 \\ A \cdot e_2 = \beta' \cdot V_1 + \gamma' \cdot e_1 + \delta' \cdot e_2 \end{cases}$$

Jordanisation:

1^{er} cas: Matrice Nilpotent:

- polynôme caractéristique: $P_A(\lambda) = (-1)^n \cdot \lambda^n$
 $\Rightarrow$ Jordanisable $\Rightarrow A$ nilpotent $\Rightarrow Sp(A) = \{0\}$
- cherche l'indice de nilpotence β : tq $A^\beta = 0_E$.
 Donc: $\text{Ker } A \subset \text{Ker } A^2 \subset \dots \subset \text{Ker } A^\beta = E$
- calculer: $\text{Ker } A$; $\text{Ker } A^2$ tq: $A^2 = A \times A$; ...
- calculer: $\dim(\text{Ker } A)$; $\dim(\text{Ker } A^2)$
 avec: $\dim(\text{Ker } A^\beta) = \dim(E)$.

5- $\dim(\text{Ker } A) = m \Rightarrow m$ blocs.

6- Matrice de Jordan: $J = \begin{pmatrix} J_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & J_m \end{pmatrix}$

7- $P_k = \dim(\text{Ker } A^k) - \dim(\text{Ker } A^{k-1})$ tq: $1 \leq k \leq \beta$

8- n_j ? est le plus grand entier k tq: $P_k \geq j$
 $(j = \dim(\text{blocs}))$

9- Construire F_k : $1 \leq k \leq \beta$

$$\begin{cases} \text{Ker } A^k = \text{Ker } A^{k-1} \oplus F_k \\ v \in F_k, A \cdot v \in F_{k-1} \end{cases}$$

بداؤ زحسبو من اكبر
 يعني: indice
 $F_1, F_2, \dots, F_\beta$

10- $\dim(F_k) = \dim(A^k) - \dim(A^{k-1})$

11- $\begin{cases} \text{pour } F_k \rightarrow V_k \\ \text{pour } F_{k-1} \rightarrow V_{k-1} = A \cdot V_k \end{cases}$ (o, lizi lizi V_k)

* forme une base: $B = \{V_1, \dots, V_n\}$
 libre linéairement.

* $\dim(F_\beta) = \alpha \Rightarrow F_\beta = \langle V_1, \dots, V_\alpha \rangle$
 $\dim(F_1) = \gamma \Rightarrow F_1 = \langle U_1, \dots, U_\gamma \rangle$

* $\sum \dim F_k = \dim E = n$

12- matrice inverse: $P = (V_1, V_2, \dots, V_n)$.

2^{eme} cas: Matrice non Nilpotent

1- polynôme caractéristique $P_A(\lambda)$ scindé $\Rightarrow$ Jordanisable
 $\Rightarrow Sp(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_n\} \Rightarrow A$ non Nilpotente.

2- Sous-espace propre généralisé: $N_i = \text{Ker}(A - \lambda_i I_n)^{\alpha_i}$
 α_i : la multiplicité de valeur propre λ_i

• pour λ_1 (simple) on calcule $\Pi_1 = (A - \lambda_1 I_n)^1$ puis: $N_1 = \text{Ker } \Pi_1$

• Si: λ_i racine double ou triple ... (multiplicité α_i).
 alors: $\text{Ker } \Pi_i \subset \text{Ker } \Pi_i^2 \subset \dots \subset \text{Ker } \Pi_i^{\alpha_i} = N_i$

on calcule: $\Pi_i = A - \lambda_i I_n$ puis: $\Pi_i^2, \Pi_i^3, \dots, \Pi_i^{\alpha_i}$

3- former les bases: (nbr valeur propre)

• pour λ_1 simple: $B_1 = \{U_1, \dots, U_n\}$

• pour λ_i multiplicité: $N_i = \text{Ker}(A - \lambda_i I_n)^{\alpha_i}$ multiplicité

Construire F_k pour N_i : $1 \leq k \leq \alpha_i$

$$\begin{cases} \text{Ker } \Pi_i^k = \text{Ker } \Pi_i^{k-1} \oplus F_k \\ v \in F_k, \Pi_i \cdot v \in F_{k-1} \end{cases} \Rightarrow B_2 = \{V_1, \dots, V_n\}$$

* $B = B_1 \cup B_2$ • matrice P • matrice: $J = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \lambda_n \end{pmatrix}$