

Module de physique - Mécanique du Point Matériel
 Filière S1 SMA - Série N° 4

EXERCICE 1 : ENERGIE MÉCANIQUE ET TRAJECTOIRE

Considérons un point matériel M de masse m soumis à l'interaction gravitationnelle par une masse ponctuelle M_s située au point O . Soit le référentiel galiléen $\mathcal{R}(O, XYZ)$.

1. Montrer que le moment cinétique est conservé. En déduire que le mouvement est plan.
 On choisit \mathcal{R} tel que le mouvement de M soit dans le plan (OXY) . On utilise dans la suite de l'exercice les coordonnées polaires (ρ, φ) .

2. Calculer l'énergie cinétique E_c et l'énergie potentielle E_p de M en prenant $\lim_{\rho \rightarrow +\infty} E_p(\rho) = 0$.
 En déduire que l'énergie mécanique de M est donnée par

$$E_m = \frac{1}{2}m\dot{\rho}^2 + \frac{mC^2}{2\rho^2} + \frac{K}{\rho}$$

en explicitant l'expression de K et de la constante des aires C .

3. On pose $\rho = \frac{1}{u}$. Retrouver l'expression de $E_m = f(u, \frac{du}{d\varphi})$.
4. En utilisant le théorème de l'énergie mécanique, montrer que l'équation du mouvement en $u(\varphi)$ est

$$\frac{d^2u}{d\varphi^2} + u = -\frac{K}{mC^2}$$

5. Résoudre l'équation du mouvement en $u(\varphi)$. En déduire que l'équation du mouvement en $\rho(\varphi)$ est de la forme

$$\rho = \frac{p}{1 + e\cos(\varphi - \varphi_0)}.$$

Quelle est la nature de la trajectoire en précisant les expressions de p et de e ?

6. En utilisant l'expression de E_m en fonction de $u(\varphi)$, montrer que

$$E_m = \frac{GM_s m}{2p} (e^2 - 1).$$

Discuter la nature de la trajectoire en fonction de e et déduire le signe de E_m pour chaque type de trajectoire.

7. En utilisant la conservation de l'énergie mécanique, déduire que l'excentricité dans ce cas est donnée par $e = \sqrt{1 + \frac{pV_0^2}{GM_s} - \frac{2p}{\rho_0}}$ où $\rho(t=0) = \rho_0$ et $|\vec{V}(M/\mathcal{R})|(t=0) = V_0$.

EXERCICE 2 : CAS D'UNE TRAJECTOIRE CIRCULAIRE

On reprend les résultats de l'exercice précédent.

1. A quelle condition la trajectoire de M est circulaire? On suppose que cette condition est vérifiée dans la suite de l'exercice et on note le rayon de la trajectoire par $\rho = R$.
2. En utilisant le PFD, montrer que le mouvement circulaire est uniforme. En déduire que l'expression du module de la vitesse de M en fonction de R est donnée par $|\vec{V}(M/\mathcal{R})| = \sqrt{\frac{GM_s}{R}}$.
3. Montrer que la période de révolution T de M est donnée par $T^2 = \frac{4\pi^2 R^3}{GM_s}$. Commenter ce résultat.

4. Montrer que l'énergie mécanique E_m dans ce cas vérifie les relations suivantes $E_m = -E_c = \frac{1}{2}E_p$ où E_c et E_p sont respectivement les énergies cinétique et potentielle.

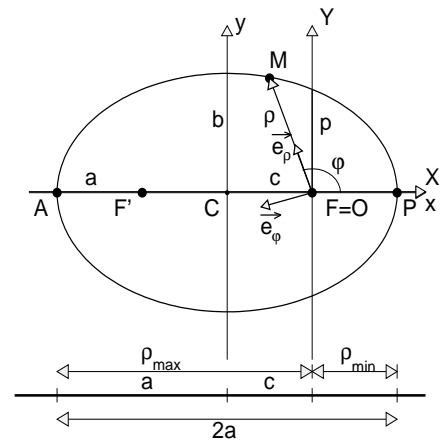
EXERCICE 3 : CAS D'UNE TRAJECTOIRE ELLIPTIQUE

On utilise les résultats de l'exercice 1.

1. A quelle condition le mouvement de M est elliptique? On suppose que c'est le cas pour le reste de l'exercice avec $\varphi_0 = 0$.
2. La figure ci-contre, représente l'ellipse dans le référentiel \mathcal{R} où le foyer F de l'ellipse est confondu avec O . Soit $\mathcal{R}'(C, xyz)$ un référentiel immobile par rapport à \mathcal{R} , voir figure.
3. Donner les équations de l'ellipse dans \mathcal{R} et dans \mathcal{R}' en fonction de p et de e .
4. En utilisant les notations de la figure, montrer que les expressions des paramètres géométriques de l'ellipse sont

$$\begin{aligned} \rho_{min} &= p/(1+e) \\ \rho_{max} &= p/(1-e) \\ a &= p/(1-e^2) \\ b &= p/\sqrt{1-e^2} \\ c &= ep/(1-e^2) \end{aligned}$$

5. Calculer les vitesses de M respectivement à l'apogée, A , et à la périégée, P en fonction de (p, e, G, M_s) .
6. En déduire que $E_m = -\frac{GM_s m}{2a}$.

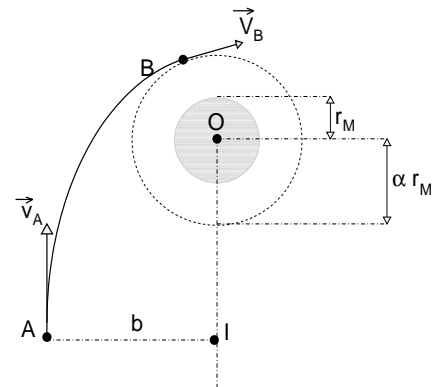


Dans la suite de la série, on utilise les résultats des exercices précédents sans les redémontrer.

EXERCICE 4 : MISE EN ORBITE D'UNE SONDE SPATIALE

On souhaite mettre une sonde spatiale S de masse m_s en orbite autour de Mars. La vitesse de la sonde au point de lancement A est \vec{V}_A et présente un "paramètre d'impact" b , voir figure ci-contre.

1. On suppose qu'au point A la sonde S est très éloignée de Mars et que l'on peut ainsi négliger l'énergie gravitationnelle. Calculer l'énergie mécanique de la sonde S au point A et déduire la nature de sa trajectoire.
2. Calculer la constante des aires C en fonction de V_A et b .
3. Sachant que la trajectoire d'approche est tangente au cercle de rayon αr_M en B , calculer le module de la vitesse en B , V_B , en fonction de V_A , r_M , α et b .



4. Exprimer le paramètre d'impact b en fonction de r_M , V_A , la masse de Mars M_M et α . En déduire la valeur du paramètre d'impact b_o pour que la sonde se pose sur la surface de Mars.
5. Déterminer le module de la vitesse V_{orb} d'un objet sur l'orbite circulaire de rayon αr_M .
6. On veut que la sonde passe sur l'orbite circulaire de rayon αr_M . Calculer la variation de vitesse à communiquer à la sonde au point B .